

國立交通大學

電控工程研究所

博士論文



運用 QFT/H_∞ 方法設計多輸入多輸出之懸吊系統

QFT/H_∞ Controller Design of an MIMO Suspension System

研究生:林保童

指導教授:鄧清政 教授

中華民國九十九年七月十九日