

國立交通大學

電機與控制工程學系

碩士論文

雙向互動式力回饋遠端操作系統設計



Design of Teleoperation System
with Bilateral Interactive Force Feedback

研究生：劉建亨

指導教授：楊谷洋 博士

中華民國九十四年七月

雙向互動式力回饋遠端操作系統設計

Design of Teleoperation System with Bilateral Interactive Force Feedback

研究生：劉建亨

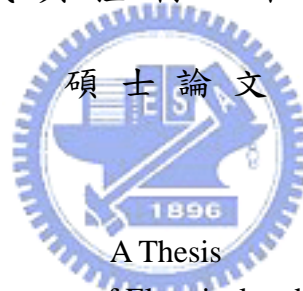
Student : Chien-Heng Liu

指導教授：楊谷洋

Advisor : Kuu-Young Young

國立交通大學

電機與控制工程學系



Submitted to Department of Electrical and Control Engineering
College of Electrical Engineering and Computer Science
National Chiao Tung University
in partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of
Master
in
Computer and Information Science
June 2005
Hsinchu, Taiwan, Republic of China

中華民國九十四年七月