

國立交通大學

電機與控制工程學系

碩士論文

基於肌電圖之機器臂控制系統



EMG-based Robot Arm Control System

研究生：劉柏駿

指導教授：楊谷洋 博士

張志永 博士

中華民國九十四年七月

# 基於肌電圖之機器臂控制系統

## EMG-based Robot Arm Control System

研究生：劉柏駿

Student : Po-Chun Liu

指導教授：楊谷洋

Advisor : Kuu-Young Young

張志永

Jyh-Yeong Chang



A Thesis

Submitted to Department of Electrical and Control Engineering

College of Electrical Engineering and Computer Science

National Chiao Tung University

in partial Fulfillment of the Requirements

for the Degree of

Master

in

Computer and Information Science

June 2005

Hsinchu, Taiwan, Republic of China

中華民國九十四年七月