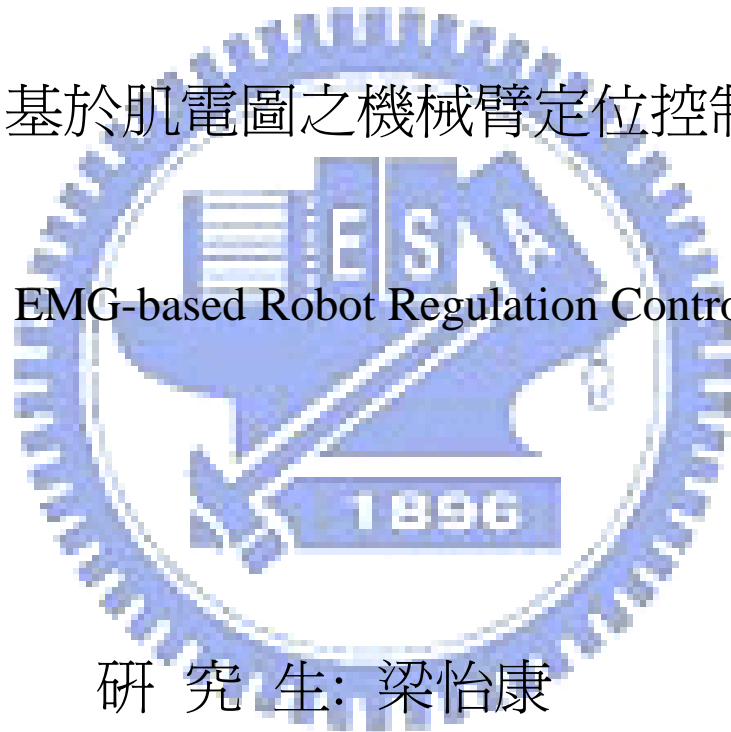


國立交通大學
電機與控制工程學系

碩士論文

基於肌電圖之機械臂定位控制

EMG-based Robot Regulation Control



研究生: 梁怡康

指導教授: 楊谷洋教授

中華民國九十六年七月

基於肌電圖之機械臂定位控制

EMG-based Robot Regulation Control

研究生：梁怡康

Student: Yi-Kang Liang

指導教授：楊谷洋 博士

Advisor: Dr. Kuu-Young Young



Submitted to Department of Electrical and Control Engineering
College of Electrical and Computer Science
National Chiao Tung University

In Partial Fulfillment of the Requirements
of the Degree of

Master

in

Electrical and Control Engineering

July 2005

Hsinchu, Taiwan, Republic of China

中華民國 九十六年 七月